

- T1. Het verband tussen de "absolute" snelheid \mathbf{v}_a en versnelling \mathbf{a}_a van een deeltje P t.o.v. een inertiaalstelsel $(O; \mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y, \mathbf{e}_z)$, enerzijds, en de "relatieve" snelheid \mathbf{v}_r en versnelling \mathbf{a}_r t.o.v. een niet-inertiaalstelsel $(O'; \mathbf{e}'_x, \mathbf{e}'_y, \mathbf{e}'_z)$, anderzijds, wordt gegeven door:

$$\mathbf{v}_a = \mathbf{v}_{O'} + \mathbf{v}_r + \boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}', \quad \mathbf{a}_a = \mathbf{a}_{O'} + \mathbf{a}_r + \dot{\boldsymbol{\omega}} \times \mathbf{r}' + \boldsymbol{\omega} \times (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}') + 2\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{v}_r,$$

waarbij $\mathbf{r}' = \mathbf{O}'P$ en $\boldsymbol{\omega}$ de ogenblikkelijke rotatievector is van de bewegende basis t.o.v. de vaste basis. Onderstel dat P een massadeeltje is, met massa m , in de buurt van het aardoppervlak en onderworpen aan de gravitationele aantrekkingskracht $m\mathbf{g}_N$ van de aarde. Kies O in het centrum van de aarde en de x -, y - en z -as vast t.o.v. de sterrenhemel, met de z -as volgens de poolas, en zij $(O'; \mathbf{e}'_x, \mathbf{e}'_y, \mathbf{e}'_z)$ vast verbonden aan de aarde, met O' een punt op het aardoppervlak.

- (i) Stel de vectoriële bewegingsvergelijking op van P t.o.v. het niet-inertiaalstelsel in O' en leid hieruit het verband af tussen de zwaartekracht $m\mathbf{g}$ en de Newtoniaanse gravitatiekracht $m\mathbf{g}_N$. (Aanwijzing: De aardrotatie $\boldsymbol{\omega}$ mag constant ondersteld worden en $O'P = \|\mathbf{r}'\|$ is heel klein t.o.v. $OO' = \|\mathbf{r}_{O'}\|$).
- (ii) Stel het verband op tussen $g = \|\mathbf{g}\|$ (de versnelling van de zwaartekracht, ook effectieve valversnelling genoemd) en $g_N = \|\mathbf{g}_N\|$, steunend op het feit dat de hoek tussen de vectoren \mathbf{g} en \mathbf{g}_N heel klein is.
- (iii) Integreer de gevonden bewegingsvergelijking één maal om de relatieve snelheid $\mathbf{v}_r (= \mathbf{r}'^{(e)})$ van P te bepalen in het geval van een vrije val met beginvoorwaarden $\mathbf{r}'(0) = \mathbf{r}'_0$ en $\mathbf{v}_r(0) = \mathbf{0}$.
- (OPM. De volledige integratie van de bewegingsvergelijking om $\mathbf{r}'(t)$ te bepalen, wordt NIET gevraagd!)

- T2. Beschouw een Lagrangiaans systeem met Lagrangiaan $L(t, q, \dot{q})$ waarbij $q := (q_1, \dots, q_n)$ de veralgemeende coördinaten en $\dot{q} := (\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_n)$ de veralgemeende snelheden van het systeem voorstellen. De Lagrangiaan wordt minstens van de klasse \mathcal{C}^2 verondersteld. Bespreek de overgang van het Lagrangiaans naar het Hamiltoniaans formalisme.

- (i) Stel de Legendretransformatie $(q, \dot{q}) \rightarrow (q, p)$ op, waarbij $p := (p_1, \dots, p_n)$ de toegevoegde momenten zijn. Wanneer is deze transformatie inverteerbaar? (Dan noemen we de Lagrangiaan regulier.)
- (ii) Geef de definitie van de Hamiltoniaan H die correspondeert met een reguliere L en toon de **equivalentie** aan tussen de Lagrangevergelijkingen $\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_i} = 0$ ($i = 1, \dots, n$) enerzijds, en de Hamiltonvergelijkingen $\dot{q}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$, $\dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial q_i}$ ($i = 1, \dots, n$) anderzijds.

Oefeningen

01. Een vliegtuig vliegt in een vast meridiaanvlak van de (bolvormig onderstelde) aarde van de evenaar naar de noordpool, op een constante hoogte h boven het aardoppervlak. De relatieve snelheid \mathbf{v}_r van het vliegtuig ten opzichte van de roterende aarde heeft een constante grootte $|\mathbf{v}_r| = u$. Bepalen, in functie van de tijd, de absolute snelheid $\mathbf{v}_a(t)$ en de absolute versnelling $\mathbf{a}_a(t)$ van het vliegtuig wanneer het zich op een noorderbreedte φ bevindt. De aarde heeft straal R en roteert met constante hoeksnelheid ω om de poolas.
OPM. De noorderbreedte is de hoek φ die, langs de meridiaan, gemeten wordt vanaf de evenaar naar de noordpool toe, zodat in het bijzonder op $t = 0$, $\varphi(0) = 0$ is.)

02. Een deeltje met massa m beweegt langs een glad schroefoppervlak met parametervoorstelling (in cilindercoördinaten) $x = \rho \cos \theta$, $y = \rho \sin \theta$, $z = l\theta$ (l constant). Het deeltje is onderworpen aan de kracht $\mathbf{F} = 2m\rho \mathbf{e}_\rho$ en de beginconfiguratie op $t = 0$ wordt bepaald door $\theta_0 = 0$, $\dot{\theta}_0 = 1$, $\rho_0 = l$, $\dot{\rho}_0 = 0$.

(i) Stud. in het Newtoniaans formalisme, de bewegingsvergelijkingen op ter bepaling van $\rho(t)$ en $\theta(t)$.

(ii) Toon aan dat één van deze vergelijkingen de eerst integraal $(\rho^2 + l^2)\dot{\theta}$ oplevert die toevoegt aan $\dot{\theta}$ uit te drukken als functie van ρ .

(iii) Substitueer deze uitdrukking in de andere bewegingsvergelijking om deze te reduceren tot een differentiaalvergelijking voor een ééndimensionaal probleem in de veranderlijke ρ . Toon dan aan dat men uit deze vergelijking kan afleiden dat, rekening houdend met de beginvoorwaarden, $\rho(t)$ moet voldoen aan

$$\frac{1}{2}\dot{\rho}^2 + \frac{2l^2}{\rho^2 + l^2} - \rho^2 = 0.$$

(iv) Bepaal tenslotte de componenten van de reactiekracht van het oppervlak op het deeltje (in functie van ρ en $\dot{\rho}$).